

СПИСОК
опубликованных и приравненных к ним
научных работ официального оппонента к.т.н., доцента
ФГБОУ ВО «Новгородский государственный университет
имени Ярослава Мудрого»
Абрамова Александра Михайловича,

по теме диссертации Щербаковой Ольги Владимировны «Методика стендового контроля технического состояния пневмоприводов тормозных механизмов седельных автопоездов»

по специальности: 05.22.10 – «Эксплуатация автомобильного транспорта»
отрасль науки: 05.00.00 – Технические науки

| № п/п | Наименование работы | Выходные данные | Входит в перечень ведущих рецензируемых научных журналов и изданий, рекомендованный ВАК/Web of Science/Scopus (и т.д.) | Вид/объем в п.л. | Фамилии соавторов |
|--------------------------|---|--|--|----------------------------|-------------------|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
| <i>а) научные работы</i> | | | | | |
| 1. | Моделирование системы управления автопоезда | Вестн. Новг. гос. ун-та. Сер.: Технические науки. 2014. – № 75. Т.1. С. 49-53. Библиогр. 3 назв. Ил. 6. | ВАК | статья/0,31 п.л./ | - |
| 2. | Методика выбора конструктивных параметров электрогидравлической системы управления длиннобазного автопоезда | Вестн. Новг. гос. ун-та. Сер.: Технические науки. 2015. – № 8 (91). С.35–39. Библиогр. 13 назв. | ВАК | статья/0,31 п.л. | - |
| 3. | Прицепная техника для перевозки длинномерных и тяжеловозы грузов | IV Международная научно-практическая конференция «Инновации на транспорте и в машиностроении», Национальный минерально-сырьевой университет «Горный», Санкт- | РИНЦ | Статья/0,25 п.л./0,2 п.л.. | Мердиан Р. |

| | | | | | |
|----|---|---|---|----------------------------|--|
| | | Петербург, 28-29 апреля 2016 г. | | | |
| 4. | Гидростатические системы управления длиннобазного автопоезда | Международная научно-практическая конференция «Транспортные системы Сибири. Развитие транспортной системы как катализатор роста экономики государства», Сборник научных трудов. ч. 2, Сибирский федеральный университет, Красноярск, 2016. – с.131–137. | Сборник научных трудов. ч. 2, Сибирский федеральный университет | Статья/0,44 п.л. | - |
| 5. | Electronic Control System of Rotating Axes of Long Based Road Train | Proceedings of the 26th DAAAM International Symposium, 2016, pp.0810-0817, B. Katalinic (Ed.), Published by DAAAM International, ISBN 978-3-902734-07-5, ISSN 1726-9679, Vienna, Austria DOI:10.2507/26th.daaam.proceedings.113 | Scopus | Статья/0,5 п.л./0,4 | Blyankinshteyn, I[gor] |
| 6. | Multiresponse model based design parameters optimization: engineering approach | Energy Web and Information Technologies. – Belgium: EAI, 2017. – V. 4, Issue 12., – 5 с. | Scopus | Статья/0,31 п.л./0,16 п.л. | Popov S. A., |
| 7. | Мехатронная система управления, как средство повышения эксплуатационных свойств длиннобазных автопоездов. | Интеллектуальные системы управления и мехатроника: 3-я всероссийская (с международным участием) научно-практическая конференция. – Севастополь, 2017 г. | - | Статья/0,38 п.л./0,3 п.л. | Вахрушев, А. А |
| 8. | Adaptive neural network control of hexapod for aerospace application | The International Scientific and Practical Conference on Innovations in Engineering and | Scopus | Статья/0,56 п.л./0,11 п.л. | Zhukov Y. A., Korotkov E. B., Moroz A. V., Zhukova V. V. |

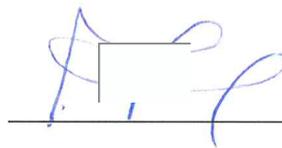
| | | | | | |
|---|--|---|--------|---------------------------------|--|
| | | Technology 28–29 June 2018, Veliky Novgorod, Russian Federation // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering. – 2018. – Vol. 441, № 1. | | | |
| 9. | A control of hexapod based on the neural networks solution for forward kinematics | : The International Scientific and Practical Conference on Innovations in Engineering and Technology 28–29 June 2018, Veliky Novgorod, Russian Federation // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering. – 2018. – Vol. 441, N 1. | Scopus | Статья/0,63 п.л./0,15 п.л | Zhukov Y. A., Korotkov E. B., Moroz A. V., Zhukova V. V. |
| <i>b) авторские свидетельства, патенты, дипломы, лицензии, информационные карты, алгоритмы, проекты</i> | | | | | |
| 10. | Система управления длиннобазного автопоезда | Патент 2604376 РФ, МПК7 В 62 D 13/00; Патентообладатель: Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новгородский государственный университет имени Ярослава Мудрого». – № 2015129146/11; заявл. 16.07.2015; опубл. 10.12.2016 Бюл. №34. | ВАК | Патент | - |
| <i>c) Учебные пособия</i> | | | | | |
| 11. | Гидравлические и пневматические элементы и приводы в 2 ч. Ч 1. Пневматические приводы | Великий Новгород: НовГУ, 2016. – 98 с. | - | Учеб. пособие /6,1 п.л./2,1 п.л | Клюкин В. Ю., Харитонов В. С. |

| | | | | | |
|-----|--|--|---|-----------------------------------|------------------------------|
| 12. | Мехатронные системы автотранспортных средств | Великий Новгород: НовГУ, 2017. – 88 с. | - | Учеб. пособие Ч. 1 /5,5 п.л./ | - |
| 13. | Гидравлические и пневматические элементы и приводы в 2 ч. Ч. 2. Гидравлические приводы | Великий Новгород: НовГУ, 2018. | - | Учеб. пособие /13,3 п.л./4.2 п.л. | Клюкин В.Ю., Харитонов В. С. |

Официальный оппонент

 Абрамов А.М.

Заведующий кафедрой
технологии машиностроения
ФГБОУ ВО «Новгородский
государственный университет
имени Ярослава Мудрого»

 Филиппов Д.А.



Подпись *Филиппова*
Заверяю
вед. специалист
Отдела кадров НовГУ
« 11 » 12 2018 г.